Chapitre :

Trigonométrie

- ⊗ **Activité** : QCM page 164 (angles en degré)
- ⊗ **Activité** : 1p166 (enroulement de la droite réelle sur le cercle trigonométrique)
- ⊗ **Activité** : 2p166 (définition du radian)

I. Cercle trigonométrique

On munit le plan d'un repère orthonormé $(O; I; J)$. On définit le cercle trigonométrique comme le cercle de centre O et de rayon 1 (autrement dit de rayon OI) que l'on oriente positivement (c'est à dire dans sens opposé des aiguilles d'une montre).

On « enroule » la droite des réels à partir du point I .

À tout réel x on associe alors un point M du cercle trigonométrie. Tout point M est associé à une infinité de réels : si M est associé à x , alors il est aussi associé à $x + 2k\pi$ avec $k \in \mathbb{Z}$.

► **Exercices** : 22,25p175

Définition Soit α un angle, dont un des côtés est la demi-droite $[OI)$. Il intersecte le cercle trigonométrique en un point M . Autrement dit $\alpha = \widehat{IOM}$.

On définit alors une mesure en radians de α comme étant tout réel x associé au point M .

Comme indiqué plus haut, on peut donc dire qu'une mesure en radians est défini à un multiple de 2π près.

À tout angle de mesure en degrés d comprise entre 0 et 180° on associe une unique mesure en radian α comprise entre 0 et π . La mesure en degré et celle en radian sont dans ce cas proportionnelles.

On a :

$$\frac{180}{d} = \frac{\pi}{\alpha}$$

Angles à connaître :

Mesure en degrés	0°	30°	45°	60°	90°	180°
Mesure en radians	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$	π

Remarque Une mesure en radians peut tout à fait être négative.

Par exemple, l'angle de mesure $\frac{7\pi}{4}$ a également une mesure de $-\frac{\pi}{4}$ (voir une figure).

Cette remarque nous amènera à définir un autre type d'angles (voir la section suivante), qui remplacera en généralisant la notion d'angle « géométrique » (toujours positif) utilisé jusque là.

► **Exercices** : 52p176 ; 54,55,58,59p177

Définition Tout angle a une unique mesure en radian comprise dans l'intervalle $] -\pi ; \pi]$. On appelle cette mesure la **mesure principale** de l'angle.

Exemple Détermination de mesure principale des angles $\frac{43\pi}{4}$ et $\frac{45\pi}{4}$.

► **Exercices** : 63,64p177

II. Angles orientés

1. Définitions

On considère deux vecteurs $\vec{u}$ et $\vec{v}$ non nuls.

Définition Le couple $(\vec{u}; \vec{v})$ est appelé **angle orienté** de vecteurs.

Définition Soit M et N les points tels que $\vec{u} = \overrightarrow{OM}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{ON}$.

Une **mesure en radian** de l'angle orienté $(\vec{u}; \vec{v})$ est une mesure de l'angle orienté $(\overrightarrow{OM}; \overrightarrow{ON})$.

Propriété Soit M et N deux points du cercle trigonométrique, images respectives de x et y .

Une mesure de l'angle $(\overrightarrow{OM}; \overrightarrow{ON})$ est le nombre $y - x$.

Remarque Un angle orienté peut être négatif. Il ne faut pas confondre l'angle orienté avec l'angle géométrique, dont la mesure est la valeur absolue la mesure principale de l'angle orienté.

► **Exercices** : 73,74p178

2. Propriétés

Propriété | Deux angles orientés θ et θ' sont égaux si et seulement si il existe $k \in \mathbb{Z}$ tel que

$$\theta' = \theta + 2k\pi$$

Remarque Cela signifie que $\theta' - \theta$ est un multiple de 2π .

Cela revient aussi à dire que leurs mesures principales sont égales.

Propriété | (**Relation de Chasles**) Pour tous vecteurs $\vec{u}$, $\vec{v}$ et $\vec{w}$ non nuls,

$$(\vec{u}; \vec{w}) = (\vec{u}; \vec{v}) + (\vec{v}; \vec{w})$$

Conséquences :

$$(\vec{u}; \vec{v}) = -(\vec{v}; \vec{u})$$

$$(-\vec{u}; -\vec{v}) = (\vec{u}; \vec{v})$$

$$(\vec{u}; -\vec{v}) = (\vec{u}; \vec{v}) + \pi$$

$$(-\vec{u}; \vec{v}) = (\vec{u}; \vec{v}) + \pi$$

Propriété | Soit k un réel **positif** et $(\vec{u}; \vec{v})$ un angle orienté. Alors $(k\vec{u}; \vec{v}) = (\vec{u}; \vec{v})$

► **Exercices :** 80,81p178

Propriété | Soit deux vecteurs non nuls $\vec{u}$ et $\vec{v}$. Ces deux vecteurs sont colinéaires et de même sens si $(\vec{u}; \vec{v}) = 0$.

Ces deux vecteurs sont colinéaires de sens contraire si $(\vec{u}; \vec{v}) = \pi$.

► **Exercices :** 76,82p178

III. Cosinus et sinus

On considère le cercle trigonométrique dans le repère $(O, \vec{i}, \vec{j})$ orthonormé direct (c'est à dire $(\vec{i}, \vec{j}) = \frac{\pi}{2}$).

Définition Soit α l'image d'un point M sur le cercle trigonométrique. On définit alors :

- le cosinus de α , noté $\cos(\alpha)$, l'abscisse de M .
- le sinus de α , noté $\sin(\alpha)$, l'ordonnée de M .

La définition est cohérente avec celle donnée pour les angles aigus dans un triangle rectangle. Elle la généralise pour des angles quelconques.

Propriété | Le signe du cosinus et du sinus dépend du quart de cercle où se trouve l'image de l'angle :

- Sur $[0; \pi/2]$, le cosinus et le sinus sont positifs ;
- Sur $[\pi/2; \pi]$, le sinus est positif et le cosinus est négatif ;
- Sur $[-\pi; -\pi/2]$, le sinus et le cosinus sont négatifs ;
- Sur $[-\pi/2; 0]$, le cosinus est positif et le sinus est négatif.

Le cercle trigonométrique étant de rayon 1, on a pour conséquence (essentielle) : $-1 \leq \cos(\alpha) \leq 1$ et $-1 \leq \sin(\alpha) \leq 1$.

D'autre part, en considérant le triangle rectangle ayant ses côtés de longueur 1, x et y , on obtient d'après le théorème de Pythagore cette égalité importante (figure!) :

$$\cos(\alpha)^2 + \sin(\alpha)^2 = 1$$

Les angles orientés étant définis à $2k\pi$ près ($k \in \mathbb{Z}$), on a, pour tout $k \in \mathbb{Z}$, $\cos(\alpha + 2k\pi) = \cos(\alpha)$ et $\sin(\alpha + 2k\pi) = \sin(\alpha)$. Valeurs usuelles :

x	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$	π
$\cos(x)$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	-1
$\sin(x)$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	0

► **Exercices** : 32,34p169 , 37,38p176

Remarque Connaître uniquement le cosinus (resp. le sinus) d'un angle ne permet pas de déterminer celui-ci ; il faut en plus connaître dans quel « quart de cercle » (ou demi-cercle) se situe l'angle. Il y a en effets deux angles possibles pour un cosinus (ou un sinus) donné.

► **Exercice** : 36p176

Propriété | Formules pour trouver la valeurs de cosinus et de sinus d'angles associés :

$$\cos(-x) = \cos(x) \quad \sin(-x) = -\sin(x)$$

$$\cos(\pi - x) = -\cos(x) \quad \sin(\pi - x) = \sin(x) \quad ; \quad \cos(\pi + x) = -\cos(x) \quad \sin(\pi + x) = -\sin(x)$$

$$\cos\left(\frac{\pi}{2} - x\right) = \sin(x) \quad \sin\left(\frac{\pi}{2} - x\right) = \cos(x) \quad ; \quad \cos\left(\frac{\pi}{2} + x\right) = -\sin(x) \quad \sin\left(\frac{\pi}{2} + x\right) = \cos(x)$$

Ces propriétés proviennent d'observations géométriques à l'aide de symétries (voir page 172)

► **Exercice** : 97p179 (placement, calculs)

► **Exercices** : 89,90,91,92,93,96 p179 (simplification)

► **Exercices** : 104,105,106,112,113,,114,115p180 (équations)

★ **Approfondissement** : 148p185